Инструкция по обновлению версии ПО в сетевых коммутаторах MES5248

В процессе обновления ПО нельзя выключать питание и перезагружать устройство. В случае отключения питания обновление программного обеспечения необходимо выполнить через XMODEM.

Обновление ПО через CLI

Для того, чтобы произвести обновление ПО с использованием CLI необходимо подключиться к коммутатору при помощи терминальной программы (например HyperTerminal) по протоколу Telnet или SSH, либо через последовательный порт.

Настройки терминальной программы при подключении к коммутатору через последовательный порт:

1. Выбрать соответствующий последовательный порт;
2. Установить скорость передачи данных – 115200 бит/с;
3. Задать формат данных: 8бит данных, 1 стоповый бит, без контроля четности;
4. Отключить аппаратное и программное управление потоком данных;
5. Задать режим эмуляции терминала VT100 (многие терминальные программы используют данный режим эмуляции терминала в качестве режима по умолчанию).

1. *Загрузка файла системного ПО в энергонезависимую память коммутатора*

Для загрузки файла системного ПО необходимо в командной строке CLI ввести следующую команду:

copy tftp:// <ip address>/File Name image ,

где

- *<ip address>* – IP-адрес TFTP сервера, с которого будет производиться загрузка файла системного ПО;
- *File Name* – имя файла системного ПО;

и нажать *Enter*. В окне терминальной программы должно появиться следующее:

COPY-I-FILECPY: Files Copy - source URL tftp:// <ip address>/ File Name destination URL flash://image
*!!!

*!!!