

Инструкция по обновлению версии ПО и начального загрузчика в сетевых коммутаторах MES5448, MES7048

В процессе обновления ПО и начального загрузчика нельзя выключать питание и перезагружать устройство.

Обновление ПО и начального загрузчика через CLI

Для того, чтобы произвести обновление ПО с использованием CLI необходимо подключиться к коммутатору при помощи терминальной программы (например, HyperTerminal) по протоколу Telnet или SSH, либо через последовательный порт.

Настройки терминальной программы при подключении к коммутатору через последовательный порт:

1. Выбрать соответствующий последовательный порт;
2. Установить скорость передачи данных – 115200 бод;
3. Задать формат данных: 8 бит данных, 1 стоповый бит, без контроля четности;
4. Отключить аппаратное и программное управление потоком данных;
5. Задать режим эмуляции терминала VT100 (многие терминальные программы используют данный режим эмуляции терминала в качестве режима по умолчанию).

1. Загрузка файла системного ПО в энергонезависимую память коммутатора

Для загрузки файла системного ПО необходимо в командной строке CLI ввести следующую команду:

```
copy tftp:// <ip address>/FileName backup,
```

где

- <ip address> — IP-адрес TFTP сервера, с которого будет производиться загрузка файла системного ПО;
- FileName — имя файла системного ПО;

и нажать *Enter*. В окне терминальной программы должны появиться сообщения вида:

```
copy tftp://<ip address>/FileName backup
```

```
Mode..... TFTP
Set Server IP..... <ip address>
Path..... ./
Filename..... FileName
Data Type..... Code
Destination Filename..... backup
```

```
Management access will be blocked for the duration of the transfer
Are you sure you want to start? (y/n) y
TFTP Code transfer starting...
File contents are valid. Copying file to flash...
```

Attempting to send the STK file to other units in the stack...

Если загрузка файла прошла успешно, то появится сообщение вида:

File transfer operation completed successfully.



Обновление версии ПО в стеке происходит на всех юнитах автоматически.

2. Выбор файла системного ПО, который будет активен после перезагрузки коммутатора

Для того, чтобы выбрать в качестве активного при следующей загрузке коммутатора новый файл системного ПО необходимо в командной строке CLI выполнить следующую команду:

boot system backup.

3. Обновление версии начального загрузчика

Рекомендуется актуализировать версию начального загрузчика перед обновлением ПО. Для контроля текущей версии начального загрузчика (Boot version) у коммутатора необходимо воспользоваться командой:

show switch

<i>Management SW</i>	<i>Standby Switch</i>	<i>Preconfig Status</i>	<i>Plugged-in Model ID</i>	<i>Switch Model ID</i>	<i>Switch Status</i>	<i>Code Version</i>	<i>Boot Version</i>
1	Mgmt Sw		MES5448	MES5448	OK	8.4.0.5[7fefeab8]	3.5.0

Обновление версии загрузчика выполняется командой

copy tftp:// <ip address>/FileName boot,

где

- *<ip address>* — IP-адрес TFTP сервера, с которого будет производиться загрузка файла системного ПО;
- *FileName* — имя файла загрузчика;

Mode..... TFTP
Set Server IP..... <ip address>
Path..... ./
Filename..... FileName
Data Type..... unknown

Management access will be blocked for the duration of the transfer
Are you sure you want to start? (y/n) y



Обновление версии ПО в стеке происходит на всех юнитах автоматически.

4. Перезагрузка коммутатора

Произвести перезагрузку коммутатора командой *reload*.

Будет предложено сохранить конфигурацию:

Management switch has unsaved changes.

Would you like to save them now? (y/n) y

Config file 'startup-config' created successfully.

Configuration Saved!

Также необходимо подтвердить перезагрузку:

Are you sure you want to reload the stack? (y/n) y